

Transport optimal sur les structures sous-Riemanniennes de rang 2 en dimension 4

Zeinab BADREDDINE

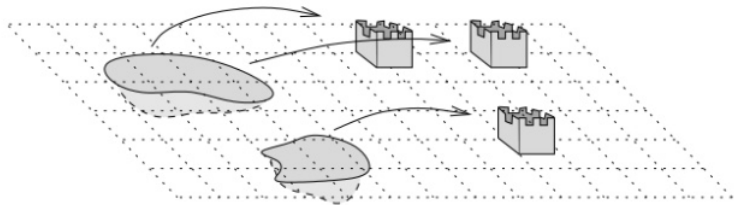
IMB, INRIA Sophia Antipolis

Journées MokaTao

4 avril 2016

Transport de Monge

1781, MONGE, "*Mémoire sur la théorie des déblais et des remblais*".

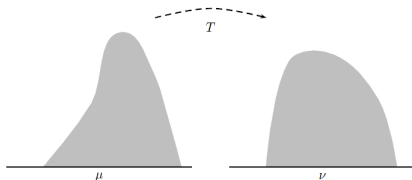


Soit M une variété différentielle de dimension $n \geq 2$. Soit μ et ν deux mesures de probabilité à support compact dans M .

Definition (Application de transport)

On appelle application de transport entre μ et ν , toute application mesurable $T : M \rightarrow M$ telle que $T_{\#}\mu = \nu$, c-à-d

$$\nu(B) = \mu(T^{-1}(B)), \forall B \subset M \text{ mesurable.}$$



On considère le coût de transport

$$\begin{aligned} c : M \times M &\rightarrow [0, +\infty[\\ (x, y) &\mapsto c(x, y) \end{aligned} .$$

Problème de Monge: Étude des applications de transport
 $T : M \rightarrow M$ qui minimisent le coût de transport

$$\int_M c(x, T(x)) d\mu(x).$$

Problème de Kantorovitch

1942-L.KANTOROVITCH, "*On the translocation of masses*".

Définition (Plan de transport)

On appelle plan de transport toute mesure de probabilité α sur le produit $M \times M$ satisfaisant

$$\alpha(A \times M) = \mu(A), \quad \alpha(M \times A) = \nu(A), \quad \forall A \subset M.$$

$\Pi(\mu, \nu)$ l'ensemble des plans de transport de μ à ν .

Problème de Kantorovitch: Étude des plans de transport α sur $M \times M$ qui minimisent le coût de transport

$$\int_{M \times M} c(x, y) d\alpha(x, y).$$

Si $T : M \rightarrow M$ est une application de transport entre μ et ν alors la mesure α donnée par

$$\alpha := (id \times T)_\# \mu$$

est un plan de transport entre μ et ν .

Théorème (Existence de plans de transport)

Soit μ et ν deux mesures de probabilité à support compact sur M . Supposons que c est continue sur $M \times M$.

Alors, il existe au moins un plan de transport optimal, solution du problème de Kantorovitch.

Problème dual

Problème dual : Étude du couple de fonctions $(\varphi, \psi) \in L^1(\mu) \times L^1(\nu)$ vérifiant

$$\sup_{\psi(y) - \varphi(x) \leq c(x,y)} \left\{ \int_M \psi(y) d\nu(y) - \int_M \varphi(x) d\mu(x) \right\}$$

$\forall y \in M, \psi(y)$ est l'infimum de $\varphi(x) + c(x, y)$ parmi tous les x .

$\forall x \in M, \varphi(x)$ est le supremum de $\psi(y) - c(x, y)$ parmi tous les y .

Supposons que φ est une fonction c -concave et $\psi = \varphi^c$, soit

$$\varphi(x) = \sup_{y \in M} \{ \psi(y) - c(x, y) \}, \quad \forall x \in M$$

$$\psi(y) = \varphi^c(y) = \inf_{x \in M} \{ \varphi(x) + c(x, y) \}, \quad \forall y \in M$$

Théorème (Dualité)

$$\begin{aligned} & \inf_{\alpha \in \Pi(\mu, \nu)} \int_{M \times M} c(x, y) d\alpha(x, y) \\ &= \sup_{\psi(y) - \varphi(x) \leq c(x, y)} \left\{ \int_M \varphi^c(y) d\nu(y) - \int_M \varphi(x) d\mu(x) \right\}. \quad (1) \end{aligned}$$

(φ, φ^c) sont appelées les potentiels de Kantorovitch.

$$\Gamma := \{(x, y) \in M \times M \mid \varphi^c(y) - \varphi(x) = c(x, y)\}$$

Théorème

Un plan de transport $\alpha \in \Pi(\mu, \nu)$ est optimal $\Leftrightarrow \alpha(\Gamma) = 1$.

Les structures sous-Riemanniennes

Définition (structure sous-Riemannienne)

On appelle structure sous-Riemannienne sur la variété M la donnée d'un couple (Δ, g) où

- Δ est une distribution de rang m ($m < n$) totalement nonholonome sur M
i.e. $\forall x \in M, \exists$ un ouvert \mathcal{V}_x voisinage de x et $\{X_x^1, \dots, X_x^m\}$ un repère local de Δ sur \mathcal{V}_x tq

$$\text{Lie}\{X_x^1, \dots, X_x^m\}(y) = T_y M, \forall y \in \mathcal{V}_x.$$

- $g(., .)$ est une métrique sous-Riemannienne sur Δ ,
i.e. $\forall x \in M, g$ est un produit scalaire sur Δ_x .

Géodésiques minimisantes

- un chemin absolument continue $\gamma : [0, 1] \rightarrow M$ est dit horizontal si

$$\dot{\gamma}(t) \in \Delta_{\gamma(t)}, \text{ pp } t \in [0, 1].$$

- **Théorème (Chow):** $\forall x, y \in M$, il existe un chemin horizontal joignant x et y .
- Distance sous-Riemannienne: $\forall x, y \in M$,
 $d_{SR}(x, y) = \inf \{ \text{longueur}(\gamma) \mid \gamma : [0, 1] \rightarrow M \text{ courbe horizontale joignant } x, y \} .$
- une géodésique minimisante est un chemin horizontal minimisant de vitesse constante.
- **Théorème (Hopf - Rinow):** Supposons que (M, d_{SR}) est complet. Alors, $\forall x, y \in M$, il existe au moins une géodésique minimisante joignant x et y .

Problème de Monge quadratique sous-Riemannien

Soit M une variété de dimension n et (Δ, g) une structure sous-Riemannienne complète sur M de rang m ($m < n$).

Étude des applications de transport $T : M \rightarrow M$ minimisant

$$\int_M c(x, T(x)) d\mu(x)$$

où $c : M \times M \rightarrow [0, +\infty[$
 $(x, y) \mapsto c(x, y) := d_{SR}^2(x, y)$

Résultats précédents

Des résultats de [AR'04], [AL'09] et [FR'10] prouvent l'existence et l'unicité de solutions du problème de Monge sur les structures sous-Riemanniennes **n'admettant pas de courbes minimisantes singulières.**

Existence et unicité de solutions

Théorème

Soit M une variété de dimension 4 et (Δ, g) une structure sous-Riemannienne complète sur M de rang 2 telle que

$$\forall x \in M, \Delta(x) + [\Delta, \Delta](x) \text{ est de dimension 3.} \quad (2)$$

Soit μ et ν deux mesures de probabilité à support compact sur M tq μ est absolument continue par rapport à la mesure de Lebesgue.

Alors, il existe une unique application de transport optimal de μ à ν pour le coût quadratique sous-Riemannien d_{SR}^2 .

Application End-point

Soit $\{X^1, X^2\}$ deux champs de vecteurs

$$\forall y \in M, \Delta(y) = \text{Span}\{X^1(y), X^2(y)\}.$$

L'application End-point E_x en un point $x \in M$ est donnée par:

$$\begin{aligned} E_x : L^2([0, 1], \mathbb{R}^2) &\rightarrow M \\ u &\mapsto E_x(u) = \gamma_u(1) \end{aligned}$$

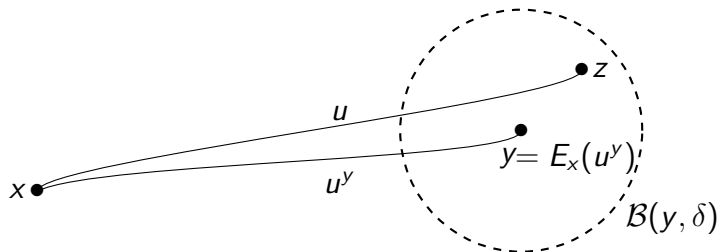
avec $\gamma_u : [0, 1] \rightarrow M$ l'unique solution du problème de Cauchy

$$\begin{cases} \dot{\gamma}_u(t) = \sum_{i=1}^2 u_i(t) X^i(\gamma_u(t)); \\ \gamma_u(0) = x. \end{cases}$$

Courbes horizontales singulières

Définition

Une courbe horizontale γ_u est dite singulière si le contrôle u associé à γ_u est un point critique de l'application End-point. Sinon, elle est dite régulière.



$$\exists k > 0; \|u - u^y\|_{L^2} \leq k |z - y|$$

Preuve du théorème

On considère $c = d_{SR}^2$ le coût de transport. Soit μ et ν deux mesures de probabilité à support compact sur M .

On considère $\alpha \in \Pi(\mu, \nu)$ un plan de transport optimal et (φ, φ^c) les potentiels de Kantorovitch associés à α tq

$$\text{supp}(\alpha) \subset \Gamma := \{(x, y) \mid \varphi^c(y) - \varphi(x) = c(x, y)\}.$$

$$\forall x \in M, \Gamma(x) := \{y \in M \mid (x, y) \in \Gamma\}.$$

Définition

L'ensemble statique est $\mathcal{S} := \{x \in M \mid x \in \Gamma(x)\}$.

L'ensemble mobile est $\mathcal{M} := \{x \in M \mid x \notin \Gamma(x)\}$,

Proposition (Figalli-Rifford '10)

μ - pp $x \in \mathcal{S}$, on a $\Gamma(x) = \{x\}$.

Idée de la preuve

- $\{X^1, X^2\}$ un repère orthonormal local de Δ .
- $\forall z \in M$, $\varphi(z) = \sup_{y \in M} \{\varphi^c(y) - d_{SR}^2(z, y)\}$ localement lipschitzienne par rapport à d_{SR} .
- **Théorème de Pansu-Rademacher:** φ est différentiable pp par rapport à X^1, X^2 .
- $x \in \Gamma(x) \Rightarrow \forall i = 1, 2, X^i \varphi(x) = 0$, pp $x \in M$.

Ensemble mobile

Soit $x \in \mathcal{M}$ et $y \in \Gamma(x)$, on a des géodésiques minimisantes régulières et singulières joignant x et y .

Définition

$$\mathcal{M}^R := \{x \in \mathcal{M}; \exists y \in \Gamma(x) \text{ tq toute géodésique minimisante de } x \text{ à } y \text{ est régulière}\}$$
$$\mathcal{M}^S := \{x \in \mathcal{M}; \forall y \in \Gamma(x), \text{ au moins une géodésique minimisante de } x \text{ à } y \text{ est singulière}\}.$$

Régularité de d_{SR} sur \mathcal{M}^R

Proposition

Supposons que Δ n'admet pas de courbes singulières minimisantes non triviales. Alors, d_{SR} est localement Lipschitzienne hors de la diagonale.

Théorème (Figalli- Rifford '10)

Soit μ, ν deux mesures de probabilité à support compact sur M . On suppose que μ est absolument continue par rapport à la mesure de Lebesgue. Si d_{SR} est localement Lipschitzienne hors de la diagonale alors il existe une unique application de transport optimal pour le coût d_{SR}^2 .

Preuve du théorème

- $x \in \mathcal{M}^R, y \in \Gamma(x) \Leftrightarrow c(x, y) = \varphi^c(y) - \varphi(x)$
 $\Leftrightarrow \varphi^c(y) = \varphi(x) + c(x, y) \leq \varphi(z) + c(z, y),$
 $\forall z \in M$

- Soit $\psi : M \rightarrow \mathbb{R}$
 $z \mapsto \psi(z) = c(x, y) + \varphi(z) - \varphi(x)$
telle que $\psi(z) \leq c(z, y), \forall z \in M$, et $\psi(x) = c(x, y)$.

- **Lemme:** Soit x, y deux points distincts sur M et
 $\psi : M \rightarrow \mathbb{R}$ différentielle en x tq

$$\psi(z) \leq c(z, y), \forall z \in M, \psi(x) = c(x, y).$$

Alors, il existe une unique géodésique minimisante
 $\gamma : [0, 1] \rightarrow M$ entre x et y . De plus, $y = E_x(-d_x\psi)$.

Courbes horizontales singulières sur les distributions de rang 2 en dimension 4

On considère $M = \mathbb{R}^4$.

$$\forall x \in M, \Delta(x) + [\Delta, \Delta](x) \text{ est de dimension 3.} \quad (3)$$

lemme1

Il existe un ouvert \mathcal{H} de mesure pleine sur M tel que:
 $\forall x \in \mathcal{H}, T_x M = \Delta(x) + [\Delta, \Delta](x) + [\Delta, [\Delta, \Delta]](x).$

lemme2

Sur \mathcal{H} , il existe un champ de vecteurs horizontal X telles que les courbes horizontales singulières sont exactement les trajectoires des courbes intégrales de X . De plus, pour tout compact K de M , $\exists C > 0; \operatorname{div}_x X \geq -C|X(x)|, \forall x \in K.$

Construction de X ?

- $\forall z \in M, \Delta(z) = \text{Span}\{X^1(z), X^2(z)\}$.
- $X^1 = \partial_{x_1}, \quad X^2 = \partial_{x_2} + A(\cdot)\partial_{x_3} + B(\cdot)\partial_{x_4}$
où $A, B : M \rightarrow \mathbb{R}$ fonctions lisses.
- $[X^1, X^2] = A_{x_1}\partial_{x_3} + B_{x_1}\partial_{x_4}$

Comme $\forall x \in M, \Delta(x) + [\Delta, \Delta](x)$ est de dimension 3 alors

$$A_{x_1}(x) \neq 0, \forall x \in M$$

- $[X^1, [X^1, X^2]] = A_{x_1 x_1}\partial_{x_3} + B_{x_1 x_1}\partial_{x_4}$
- $[X^2, [X^1, X^2]] = E\partial_{x_3} + F\partial_{x_4}$ avec
avec $E = A_{x_2 x_1} + AA_{x_3 x_1} + BA_{x_1 x_4} - A_{x_1}A_{x_3} - B_{x_1}A_{x_4},$
 $F = B_{x_2 x_1} + AB_{x_3 x_1} + BB_{x_1 x_4} - A_{x_1}B_{x_3} - B_{x_1}B_{x_4}.$

Caractérisation des courbes singulières: Soit

$\gamma_u : [0, 1] \rightarrow M$ une courbe horizontale singulière associée à un contrôle $u \in L^2([0, 1], \mathbb{R}^2)$. En coordonnées locales, il existe un arc absolument continue $p : [0, 1] \rightarrow (\mathbb{R}^4)^* \setminus \{0\}$ satisfaisant $\forall i = 1, 2$:

$$\dot{p}(t) = - \sum_{i=1}^m u_i(t) p(t) \cdot D_{\gamma_u(t)} X^i, \quad p(t) \neq 0, \quad t \in [0, 1]$$

$$p(t) \cdot X^1(\gamma_u(t)) = p(t) \cdot X^2(\gamma_u(t)) = 0, \quad \forall t \in [0, 1]$$

$$\forall t \in [0, 1], \quad p(t) \cdot [X^1, X^2](\gamma_u(t)) = 0$$

$$u_1(t) p(t) \cdot [X^1, [X^1, X^2]](\gamma_u(t)) + u_2(t) p(t) \cdot [X^2, [X^1, X^2]](\gamma_u(t)) = 0$$

$$X = \alpha_1 X^1 + \alpha_2 X^2 \text{ avec } \alpha_1 = E B_{x_1} - F A_{x_1}$$

$$\alpha_2 = B_{x_1 x_1} A_{x_1} - A_{x_1 x_1} B_{x_1}$$

divergence de X ?

$$\begin{aligned} \operatorname{div}_x X &= \alpha_1(x) \operatorname{div}_x X^1 + \alpha_2(x) \operatorname{div}_x X^2 + X^1(\alpha_1) + X^2(\alpha_2) \\ &= 2\alpha_2 \left(\frac{E}{A_{x_1}} + \operatorname{div}_x X^2 \right) + 2\alpha_1 \frac{A_{x_1 x_1}}{A_{x_1}} \end{aligned}$$

Sur tout compact K de M , $\exists k, k' > 0$;

$$\operatorname{div}_x X \geq -k|\alpha_1| - k'|\alpha_2|$$

$$\exists C > 0; \operatorname{div}_x X \geq -C|X(x)|, \forall x \in K$$

Propriété de contraction

Soit $T > 0$, et (φ_t^X) flot de X . Pour tout $K \subset M$ compact,

$$K_t = \varphi_t^X(K), \quad \forall t \in [0, T] \text{ et } K_0 = K.$$

$$\mathcal{L}^4(\varphi_t^X(K)) = \int_K \exp\left(\int_0^t \operatorname{div} X(\varphi_s^X(x)) \, ds\right) dx$$

$$\mathcal{L}^4(K_t) = \mathcal{L}^4(\varphi_t^X(K)) \geq \int_K \exp\left(-C \int_0^t |X(\varphi_s^X(x))| \, ds\right) dx$$

Proposition

Soit $T > 0$. Pour tout compact K de M , supposons qu'il existe une constante $L > 0$ telle que pour tout $x \in K$,

$$\text{longueur}(\varphi_t^X(x)) = \int_0^t |X(\varphi_s^X(x))| ds \leq L, \quad \forall t \in [0, T].$$

Alors,

$$\mathcal{L}^4(K_t) \geq \exp(-CL) \mathcal{L}^4(K), \quad \forall t \in [0, T].$$

Que se passe-t-il sur \mathcal{H}^c ?

$$\mathcal{H}^c = \{x \in M; \Delta(x) + [\Delta, \Delta](x) + [\Delta, [\Delta, \Delta]](x) \neq T_x M\}.$$

Lemme

Soit A un compact de \mathcal{H} tq $\mathcal{L}^4(A) > 0$.

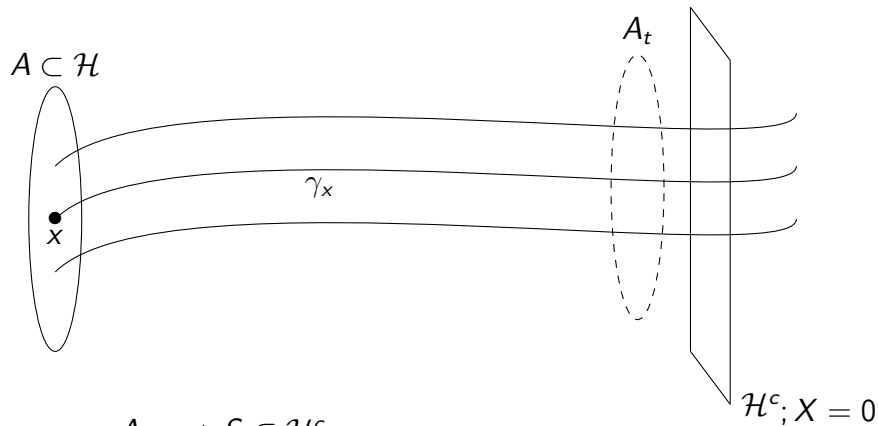
Soit $T > 0$. Supposons que, $\forall x \in A$, il existe $\gamma_x : [0, T] \rightarrow M$ une courbe horizontale singulière de longueur finie avec $\gamma_x(0) = x$. De plus, $\exists L > 0$ tq $\text{longueur}(\gamma_x(t)) \leq L$.

Alors, l'ensemble

$$\{x \in A; \exists t \in [0, T]; \gamma_x(t) \in \mathcal{H}^c\}$$

est de mesure de Lebesgue nulle.

Preuve du lemme



$$A_t \xrightarrow[t \rightarrow \infty]{} S \subset \mathcal{H}^c$$

$$\mathcal{L}^4(A_t) \geq \exp(-CL) \mathcal{L}^4(A), \quad \forall t \in [0, 1].$$

$$\Rightarrow \mathcal{L}^4(A) = 0.$$

Existence et unicité de solutions sur \mathcal{M}^S

2014-CAVALLETTI et HUESMANN, *Existence and uniqueness of optimal transport maps*.

On considère $\alpha \in \pi(\mu, \nu)$ un plan de transport optimal.

Soit $P^i : M \times M \rightarrow M$ la projection de la i -ème composante.

Lemme 3

Soit Λ_1, Λ_2 deux compacts de Γ tq

(i) $P^1(\Lambda_1) = P^1(\Lambda_2) \subset \mathcal{M}^S$

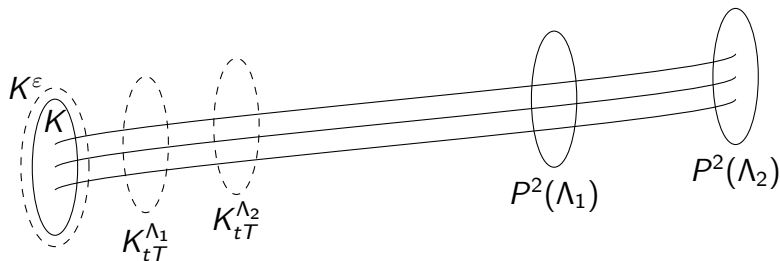
(ii) $P^2(\Lambda_1) \cap P^2(\Lambda_2) = \emptyset$

Alors, $\mathcal{L}^4(P^1(\Lambda_1)) = \mathcal{L}^4(P^1(\Lambda_2)) = 0$.

Preuve du Lemme

Soit $K = P^1(\Lambda_1) = P^1(\Lambda_2)$ et $\forall i = 1, 2, \forall t \in [0, 1]$,

$$K_{tT}^{\Lambda_i} := \{\varphi_{tT}^X(x) \mid \varphi_0^X(x) \in K, \varphi_T^X(x) \in P^2(\Lambda_i)\}.$$



$$K^\epsilon := \{x \in M \mid d_{SR}(x, K) < \epsilon\}.$$

$$\begin{aligned}
\mathcal{L}^4(K) &= \limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} \mathcal{L}^4(K^\varepsilon) \geq \lim_{t \rightarrow 0} \mathcal{L}^4(K_{tT}^{\wedge_1} \cup K_{tT}^{\wedge_2}) \\
&= \lim_{t \rightarrow 0} \mathcal{L}^4(K_{tT}^{\wedge_1}) + \mathcal{L}^4(K_{tT}^{\wedge_2}) \\
&\geq \exp(-CL)\mathcal{L}^4(K) + \exp(-CL)\mathcal{L}^4(K) \\
&= 2 \exp(-CL)\mathcal{L}^4(K)
\end{aligned}$$

Choisissons $L > 0$ assez petit, $\exp(-CL) > \frac{1}{2}$

$$\Rightarrow \mathcal{L}^4(K) = 0.$$

Supposons que le plan de transport α n'est pas induit par une application.

- \exists un compact E de \mathcal{M}^S ; $\mathcal{L}^4(E) > 0$ et une application continue $T : M \rightarrow M$ tq $\forall x \in E$

- ① $(x, T(x)) \in \Gamma$

- ② $\exists y \neq T(x)$ tq $(x, y) \in \Gamma$

- Soit

$$\Xi_1 := \{(x, T(x)) \in \Gamma : x \in E\}$$

et

$$\Xi_2 := \{(x, y) \in \Gamma : y \neq T(x); x \in E\}$$

- $P^1(\Xi_1) = P^1(\Xi_2) = E$ avec

$$\mathcal{L}^4(P^1(\Xi_1)) > 0$$

- $P^2(\Xi_1) \cap P^2(\Xi_2) = \emptyset$
- D'après le lemme 3,

$$\mathcal{L}^4(P^1(\Xi_1)) = 0$$

Merci pour votre attention !!